

Записка должна содержать следующие разделы:

1. Кинематический расчёт привода, включающий выбор электродвигателя, расчёт вращающих моментов, угловых скоростей для каждого вала передачи.
2. Выбор материалов зубчатых колёс и их термообработки, определение допускаемых контактных и изгибных напряжений.
3. Расчёт основных параметров передачи по условию контактной и изгибной выносливости, расчёт геометрии передачи и усилий в зацеплении.
4. Эскизную компоновку редуктора с составлением расчётных схем валов и оценку их статической и усталостной прочности.
5. Определение расчётного ресурса подшипников, принятых на стадии эскизной компоновки.
6. Проверку прочности шпоночных соединений.
7. Выбор посадок зубчатых колёс и подшипников.

При пользовании расчётными формулами, таблицами, справочными данными следует указать источник информации (книги, страницу, номер таблицы, рисунка и т. п.). Ссылка помещается в скобках. Формулы сначала записываются в общем виде, затем следует расшифровать каждый элемент формулы (каждую входящую в неё величину с указанием её размерности), после чего переписать формулу с подстановкой всех величин (без сокращений). Результат расчёта следует округлить.

Например:

Определяем допускаемые контактные напряжения для колеса, МПа:

$$[\sigma_H]_2 = \frac{\sigma_{H\text{limb}2} \cdot K_{H2}}{[S_H]_2},$$

где $\sigma_{H\text{limb}2}$ – длительный предел контактной выносливости, МПа; K_{H2} – коэффициент числа циклов; $[S_H]_2$ – коэффициент безопасности для материала колеса.

По табл. 2.5/4 определяем коэффициент безопасности и длительный предел контактной выносливости (МПа) для назначенного вида термообработки колеса (объёмная закалка):

$$[S_H]_2 = 1.1;$$

$$\sigma_{H\text{limb}2} = 17 H_2 + 100,$$

где H_2 – твёрдость активной поверхности зубьев колеса, HRC. При $H_2 = 45$ HRC:

$$\sigma_{H\text{limb}2} = 17 \cdot 45 + 100 = 865 \text{ МПа.}$$

Коэффициент числа циклов:

$$K_{H2} = \sqrt{\frac{N_2}{N_0}},$$

где N_0 – базовое число циклов нагружения; N_2 – фактическое число циклов нагружения активных поверхностей зубьев колеса.

Согласно приложению 6/2, базовое число циклов для сталей после объёмной закалки составляет $60 \cdot 10^6$.

Определяем фактическое число циклов нагружения для шестерни:

$$N_1 = 60 n_2 L_H,$$

где n_2 – частота вращения шестерни, об/мин; L_H – ресурс работы передачи, час.

Согласно исходным данным к курсовому проекту, $L_H = 7000$ час. Тогда при $n_2 = 122$ об/мин:

$$N_1 = 60 \cdot 122 \cdot 7000 = 5,12 \cdot 10^7;$$

$$K_{H2} = \sqrt{\frac{60 \cdot 10^6}{5,12 \cdot 10^7}} = 1,03;$$

$$[\sigma_H]_2 = \frac{865 \cdot 1,03}{1,1} = 810 \text{ МПа.}$$

Эскизы, схемы, рисунки следует помещать в тексте непосредственно после ссылки на них.

Графическая часть курсового проекта включает сборочный чертеж редуктора (фронтальная проекция и разрез, как правило, по линии разъема крышки и корпуса).

МЕТОДИЧЕСКИЕ УКАЗАНИЯ

Закрытые цилиндрические, конические и червячные передачи рассчитываются на контактную выносливость активных поверхностей зубьев и проверяются на изгибную прочность. В различных источниках расчёты могут отличаться видом формул и обозначениями в них. В то же время можно указать общую методику последовательности выполнения этапов проекта.

Кинематический расчёт привода. Для выбора двигателя необходимо знать требуемую мощность на входном валу редуктора и диапазон возможных скоростей входного вала. Исходными данными являются: кинематическая схема привода; частота вращения выходного вала n_2 ; мощность на выходном валу N_2 .

Задаваясь по справочникам КПД отдельных элементов привода (зубчатого зацепления, подшипников и др.), находят полный КПД редуктора (см. приложение 5), а затем – требуемую мощность N_1 на входном валу редуктора. По полученной величине можно подобрать мощность двигателя – ближайшую большую величину по соответствующему стандарту. При этом рекомендуется принимать асинхронный двигатель (серия 4A) как наиболее дешёвый (см. приложение 10). Двигатели одной мощности могут иметь различные синхронные числа оборотов. Это зависит от числа пар полюсов: при одной паре полюсов угловая скорость вращения вала двигателя n_c равна 3000 об/мин, при двух парах полюсов – 1500 об/мин, при трех парах полюсов – 1000 об/мин, при четырех – 750 об/мин и т.д. Чтобы выбрать конкретное значение скорости вала двигателя, нужно задаться диапазоном передаточных чисел одноступенчатого редуктора, а именно – $n = 2 + 7,1$ – для цилиндрической зубчатой передачи; для конической передачи $n = 2 + 4,5$; для червячного – $n = 10 + 80$. Принимают передаточное число менее 2 нецелесообразно. Таким образом, скорость вала двигателя будет находиться, например, в диапазоне $(2 + 7,1)n_2$. В полученном диапазоне скоростей и следует выбрать синхронную скорость вала двигателя. При этом возможны несколько вариантов, которые будут отличаться значениями передаточных отношений редуктора. Студенту предоставляется возможность самому выбрать вариант.

По полученным значениям мощности и синхронной скорости вращения вала двигателя, пользуясь таблицами стандартов, выбирают окончательно двигатель. При этом нужно указать его тип, асинхронную скорость вала (т.е. под нагрузкой), пусковой момент и предельный момент.

В заключении первого этапа расчёта определяют угловые скорости вращения валов редуктора ω_1 и ω_2 , вращающие моменты на валах T_1 и T_2 , и передаточное отношение n редуктора с учётом асинхронной скорости вала двигателя. При этом принимается стандартное значение передаточного отношения; для обеспечения требуемой частоты вращения выходного вала допускается принимать передаточное число из второго ряда (см. приложение 4). При определении вращающего момента на выходном валу нужно учитывать не пас-

портную (табличную) мощность двигателя, а требуемую с учётом потерь в редукторе.

Расчёт зубчатой передачи. Цель этого этапа расчёта – определить геометрические параметры зубчатых колёс. Исходными данными здесь являются: требуемая мощность, угловая скорость вращения входного (быстроходного) вала, угловая скорость вращения выходного (тихоходного) вала, передаточное число передачи, вращающие моменты на входном и выходном валах и срок службы привода. Расчёты на этом этапе рекомендуется производить в следующей последовательности.

1. Выбирают (если не заданы) материалы колёс, способ термической обработки, их механические характеристики, твёрдость поверхности зубьев (см. приложения 6, 9). При этом обычно твёрдость зубьев шестерни (меньшего из колёс) принимают на 20 + 40 единиц НВ больше твёрдости зубьев колеса.

2. Рассчитывают допускаемые контактные и изгибные напряжения. Как известно, при этих расчётах вводятся коэффициенты числа циклов, учитывающие влияние рабочего числа циклов нагрузки зубьев N_u (ресурса, т. е. срока службы) на величину допускаемых контактных и изгибных напряжений. Если рабочее число циклов больше базового, то, как правило, этот коэффициент при расчёте допускаемых контактных напряжений может быть принят равным единице. Полезно также помнить, что наибольшее влияние на величину допускаемых напряжений оказывает твёрдость поверхности зубьев (см. приложения 7, 8). При определении допускаемых изгибных напряжений коэффициент числа циклов может меняться в пределах 1 + 1,65. Основным фактором, влияющим на величину допускаемых изгибных напряжений, является предел выносливости (при симметричном цикле нагружения), который зависит от материала и вида термообработки и находится по таблицам справочника.

3. Задаваясь расчёты коэффициентами нагрузки и ширины венца колеса, определяют минимальное межосевое расстояние a_w (а для конической передачи – внешний делительный диаметр шестерни d_{el}) из условия контактной выносливости активных поверхностей зубьев (полученную величину требуется округлить до ближай-

шего значения по ГОСТ 2185-81), а затем находят модуль m , который также согласуют со стандартным значением (ГОСТ 9563-60) (см. приложения 1, 2). В силовых передачах не рекомендуется принимать модуль менее 2 мм, т. к. в процессе изнашивания зубья зубчатых колес с маленьким модулем в большей степени подвергаются опасности излома.

4. Находят числа зубьев колес и уточняют передаточное число. Определяют геометрические размеры передачи: диаметры делительных окружностей (с точностью до 0,01 мм), диаметры окружностей выступов и впадин, ширину колес. Рассчитывают фактическое значение передаточного числа и сравнивают его со стандартным. Отклонение не должно превышать 5 %.

5. Пользуясь справочными таблицами, уточняют коэффициент нагрузки. При работе зубчатых передач, вследствие возможных неточностей изготовления и сборки, в зацеплении возникают дополнительные динамические нагрузки. Кроме того, деформации валов, корпусов и самих зубчатых колес приводят к неравномерному распределению нагрузки по длине зуба, вызывая её концентрацию. Влияние указанных явлений при расчёте передач на прочность учитывается коэффициентом нагрузки. Вводя этот коэффициент, повышают расчётную нагрузку передачи, что приводит к увеличению её габаритов. Коэффициент нагрузки определяется как произведение отдельных составляющих коэффициентов. При проектном расчёте зубчатых передач коэффициент нагрузки предварительно задаются в пределах от 1,3 до 1,6 в зависимости от расположения колес относительно опор.

6. Определяют расчётные контактные напряжения в зацеплении зубьев, причём в формулу подставляют уточнённые значения межосевого расстояния, передаточного числа и коэффициента нагрузки. Допускается недогрузка не более 10 % и перегрузка до 5 %. Если условие не выполняется, то либо увеличиваются ступени точности изготовления колес, уменьшая тем самым коэффициент нагрузки, либо увеличивают ширину венца колеса, не выходя за пределы рекомендуемых значений коэффициента ширины венца колеса. Если эти меры не дадут должного эффекта, то либо увеличивают межосевое расстояние.

8

вое расстояние, либо назначают другие материалы колес или (и) другую термообработку и расчёт повторяют.

7. По справочнику принимают коэффициенты формы зуба и определяют расчётные напряжения изгиба в основании зуба шестерни и колеса. Износ зубьев в закрытой передаче пренебрегают. Если расчётные напряжения превышают допускаемые, то задаются новым значением модуля, соответственно изменения числа зубьев колес, и повторяют проверочный расчёт передачи на изгиб.

Проектный расчёт валов. Проектный расчёт валов проводится на статическую прочность для ориентировочного определения диаметров. Исходными данными являются вращающие моменты, найденные в ходе выполнения первого этапа. Изгибающие моменты оказываются возможным определить только после разработки конструкции вала, когда выявляются его конструктивные особенности и длины отдельных участков, а также определяются места концентраций напряжений и виды концентрирователей. Поэтому проектный расчёт вала производится условно только на кручение. При этом расчёте влияние изгиба, концентраций напряжений и характера нагрузки на прочность вала компенсируются понижением допускаемых напряжений на кручение [τ_{d}]. При проектном расчёте обычно определяют диаметр выходного конца вала, который в большинстве случаев испытывает лишь кручение. Диаметр вала выбирают из нормального ряда размеров, принимая ближайшее к расчётному большее значение:

16; 17; 18; 19; 20; 21; 22; 24; 25; 26; 28; 30; 32; 34; 36; 38; 40;
42; 45; 48; 50; 52; 55; 60; 63; 65; 70; 75; 80; 85; 90; 95; 100.

Диаметр выходного конца быстроходного вала часто согласовывают с диаметром вала электродвигателя, с которым он будет соединён муфтой.

Эскизная компоновка. Целью этого этапа является разработка конструкции валов со всеми сопряжёнными деталями. Этот этап наиболее труден для студентов, поскольку опыта проектирования у них ещё нет. Для успешной разработки конструкции редуктора следует воспользоваться атласом типичных конструкций редукторов. Учащийся должен хорошо представлять общую компоновку редуктора. В частности, нужно выявить число ступеней валов, на-

9

значение каждой ступени, расположение опор (подшипников), конструктивные особенности крышек подшипников (глухие, сквозные, врезные и т.д.), вид уплотнений (лабиринтные, кольцевые, манжетные и т.д.), способ крепления крышек, способ фиксации колес и подшипников (буртики, пружинные кольца, дистанционные втулки), средства регулировки положения подшипников, расположение шпонок и шпоночных канавок, шлицев, а также проточку для выхода шлифовального круга.

По полученной величине диаметра выходного конца вала назначают диаметр в месте посадки подшипника. При этом нужно ориентироваться на данные каталогов подшипников, из которых находят дополнительно наружный диаметр подшипника и его ширину (рекомендуется принимать подшипники средней серии). Тип подшипника выбирается в соответствии с характером действующих нагрузок: при отсутствии осевых нагрузок принимается радиальный шариковый или роликовый подшипник, при значительной осевой нагрузке – радиально-упорный подшипник. Если подшипник фиксируется сквозной крышкой (с уплотнением), то нужно ступень вала, на которой находится подшипник, удлинить таким образом, чтобы уплотнительное кольцо (или манжета) не только полностью находилось в пределах этого участка вала, но сама ступень выходила за пределы крышки подшипника на 5 + 10 мм. Это нужно для того, чтобы муфта, надеваемая на выходной конец вала, не упиралась в крышку подшипника. Теоретически, исходя из возможности сборки узла вала, диаметр вала под подшипник может превышать диаметр выходного конца всего на 1 + 2 мм.

Диаметр вала под колесом принимают большие диаметра под подшипником, согласуя размер с ГОСТ 6636-69. Минимальная длина ступени, на которой находится колесо, принимается равной ширине венца колеса b_2 . При разработке конструкции вала нужно предусмотреть и возможность фиксации колеса в осевом направлении. Даже если применяется посадка колеса на вал с натягом, следует предусмотреть упорный буртик на валу. Кроме того, при посадках колеса на вал с гарантированным зазором нужно обеспечить замыкание цепи деталей при сборке вала. Для этого между подшипником и колесом помещается дистанционная втулка. Следует обратить внимание

на следующее обстоятельство. Если втулка установлена между внутренним кольцом подшипника и ступицей колеса, то внутренний диаметр втулки выполняется по диаметру вала под подшипник (посадка – с гарантированным зазором), а наружный диаметр втулки, контактирующей с подшипником, должен быть увязан с диаметром вала и с типом подшипника; максимальный размер наружного диаметра втулки не должен быть меньше определенной для данного типоразмера подшипника величины. Наружный диаметр втулки со стороны колеса должен быть увязан с диаметром ступицы колеса. Аналогичные требования предъявляются и к втулкам, установленным между внешним кольцом подшипника и крышками. Внутренний диаметр этих втулок не должен быть больше определенной для данного типоразмера подшипника величины.

После осуществления конструктивной проработки валов получают диаметры и линейные размеры всех участков валов.

Уточнённый расчёт валов. Уточнённый (проверочный) расчёт валов производится на статическую и усталостную прочность и на жёсткость. Расчёт следует выполнять в такой последовательности.

1. Составляют расчётную схему вала. Вал рассматривается как балка, лежащая на шарирных опорах. При выборе опоры считают, что деформации валов малы и, если подшипник допускает хотя бы небольшой наклон или перемещение цапф, его считают шарирно-неподвижной или шарирно-подвижной опорой. Подшипники качения, воспринимающие одновременно радиальные и осевые усилия, рассматривают как шарирно-неподвижные опоры, а подшипники, воспринимающие только радиальные усилия, – как шарирно-подвижные.

Основными нагрузками на валы являются усилия от передачи, распределяющиеся по длине ступицы. На расчётных схемах эти усилия, а также вращающие моменты изображают как сосредоточенные, приложенные в серединах ступиц. Влиянием силы тяжести пренебрегают, силы трения в опорах не учитывают. Расчётные схемы составляют отдельно для вертикальной и горизонтальной плоскостей.

10

11

2. Находят усилия, действующие в зацеплении. Для цилиндрической прямозубой передачи определяют две составляющих – радиальную и окружную, а для цилиндрической косозубой, конической и червячной передач – три составляющих: радиальную, окружную и осевую. При этом радиальная и осевая составляющие лежат в одной (вертикальной) плоскости, а окружная – в другой (горизонтальной).

3. Находят опорные реакции и строят эпюры поперечных сил. Составляют уравнения моментов сил относительно одной опоры, затем относительно другой. В качестве проверки используют условие: сумма проекций всех сил, действующих на балку, равна нулю. Для построения эпюры поперечных сил балку разбивают на участки, границы которых совпадают с силовыми факторами (например, от середины выходного конца до ближайшей опоры, от этой опоры до сечения, в котором действует радиальная сила, от этого сечения до второй опоры). В качестве проверки правильности построения эпюры можно пользоваться правилом: в месте приложения сосредоточенной силы на эпюре поперечных сил имеется скачок, равный величине этой силы.

4. Находят изгибающие моменты в характерных точках (сечениях) вала и строят эпюру изгибающих моментов. Эти расчёты производят отдельно для вертикальной и горизонтальной плоскостей. В качестве проверки правильности построения эпюр можно пользоваться следующими соображениями. В точке приложения сосредоточенной силы на эпюре изгибающих моментов имеется изгиб. В месте приложения сосредоточенного момента на эпюре имеется скачок, равный по величине этому моменту.

5. Строится эпюра крутящего момента. Условно считают, что крутящий момент передается на ведущий вал в середине шпонки выходного его конца, а снимается в середине шпонки, находящейся под колесом. Аналогично распределяется момент и на тихоходном валу.

6. Находят величины суммарных реакций в опорах и суммарных изгибающих моментов в характерных точках вала.

12

7. Назначают места опасных сечений для последующего расчёта.

8. Ориентируясь на соответствующие диаметры вала, по стандартам находят размеры сечений шпонок (ширина и высота), а также величину заглубления шпонки в вал.

9. Определяются эквивалентные напряжения в опасных сечениях и запасы статической прочности, которые сравниваются с допускаемым значением. В случае, если запас статической прочности превышает 3,5, следует выбрать для изготовления вала материал с более низкими механическими свойствами с целью удешевления редуктора.

10. Выполняются уточнённый расчёт вала. При этом в качестве опасных принимаются сечения с факторами концентрации напряжений – шпоночными пазами, галтельными переходами, шлицами, резьбой, проточками, отверстиями, прессовыми посадками деталей и т. д. Находят суммарные коэффициенты запаса выносливости в опасных сечениях и сравнивают их с допускаемыми.

11. Для вала-червяка производится расчёт на жёсткость. Для этого определяется стрела прогиба вала и сравнивается с допускаемым значением.

Расчёт подшипников. Расчёт подшипников заключается в нахождении величины эквивалентной нагрузки и определении ресурса подшипника. Если вычислительный ресурс подшипника существенно превышает заданный ресурс работы редуктора, принимается подшипник более лёгкой серии. В некоторых случаях для увеличения ресурса работы опор возможна установка сразу двух подшипников на одну или на каждую из цапф вала. При этом динамическая грузоподъёмность такой опоры увеличивается в два раза. Для увеличения ресурса опор вала-червяка допускается совместная установка упорного и радиально-упорного подшипников. В этом случае упорный подшипник рассчитывается только на осевую составляющую нагрузки, а радиально-упорный – только на радиальную. Кроме того, допускается предусмотреть замену подшипника в процессе эксплуатации.

Расчёт шпонок. В зависимости от диаметра посадочного участка вала по ГОСТ выбирают сечение шпонки. Далее производят

13

роверочный расчёт шпонки по напряжениям смятия. В случае, когда совместная установка двух шпонок не обеспечивает выполнения условия прочности, применяют шлицевое соединение.

Тепловой расчёт червячного редуктора. Так как движение в червячной паре передаётся за счёт относительного скольжения витков червяка и зубьев колеса, потеря мощности в червячном редукторе значительно выше, чем в цилиндрическом или коническом. Потерянная мощность преобразуется в тепло, избыток которого может вызвать перегрев смазывающей жидкости и снижение её вязкости, а также термическую деформацию деталей и заклинивание червячной пары. Поэтому для червячного редуктора необходимо определить температуру смазки на основании уравнения теплового баланса. Если разница температур смазки и окружающей среды превышает допустимое значение, предпринимаются меры для повышения теплоотдачи редуктора: увеличение охлаждаемой поверхности (ребра охлаждения), установка турбинки вентилятора на быстроходном валу или принудительное охлаждение смазки.

ЗАДАНИЯ К КУРСОВЫМ ПРОЕКТАМ

Задания содержат 15 кинематических схем одноступенчатых редукторов цилиндрического, конического и червячного типов. К каждой схеме (1 + 15) даны исходные данные к проектированию в виде 10 вариантов. Каждый вариант задаёт вид передачи (прямозубая, косозубая, шевронная), мощность на выходном валу редуктора N_2 , кВт, частоту вращения тихоходного вала n_2 , об/мин и длительность работы передачи L_H , тыс. часов.

Студенты, изучающие дисциплину «Прикладная механика», (специальности 090200 (ТП), 090500 (ТО), 091000 (ВД), 090300 (ОП), 090400 (ГС) и 180400 (ЭР)) выполняют курсовой проект по схемам 1 + 10.

Студенты, изучающие дисциплины «Детали машин и основы конструирования» и «Машины и механизмы. Детали машин», (специальности 080700 (РТ), 110200 (МЦ), 110300 (ЭП), 090800 (НБ) и 090600 (НГ)) выполняют курсовой проект по схемам 1 + 15.

14

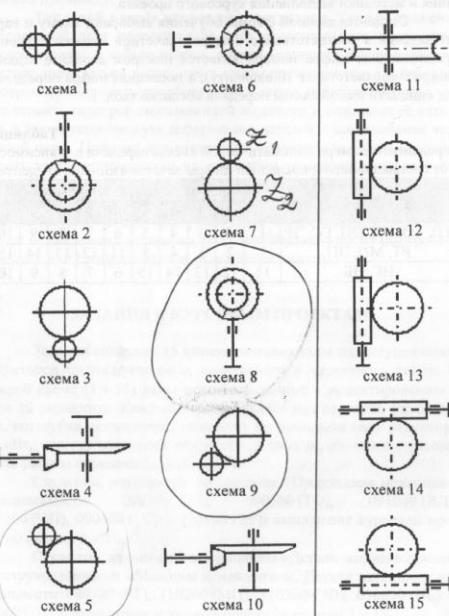
Студентам дневной формы обучения конкретную схему и вариант исходных данных выдаёт преподаватель при пояснении задания и методики выполнения курсового проекта.

Студенты заочной формы обучения выбирают схему и вариант задания в соответствии с номером зачётной книжки студента. Предпоследняя цифра номера является номером варианта задания (цифра 0 соответствует 10 варианту), а последняя цифра определяет вид кинематической схемы передачи согласно табл. 1.

Таблица 1
Определение номера кинематической схемы передачи в зависимости от специальности и последней цифры зачётной книжки студента

Группа	Последняя цифра зачётной книжки									
	1	2	3	4	5	6	7	8	9	0
ТП, ТО, ВД, ОП, ГС, ЭР	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
РТ, МЦ, ЭП	1	2	3	4	5	11	12	13	14	15
НГ, НБ	11	12	13	14	15	6	7	8	9	10

Схемы к заданиям на проектирование
(вид зубчатой передачи представлен во фронтальной плоскости)



16

Таблица 2

№ схемы	№ варианта	Вид про- долж.*	N _z , кВт	n ₁ , мин ⁻¹	L ₁ , час.	n ₂ , кВт	n ₂ , мин ⁻¹	L ₂ , час.	Исходные данные к проектированию	
									1	2
1	к	5	230	3		4	310	7		
2	ш	10	380	4		9	220	8		
3	п	15	700	5		14	720	9		
4	к	20	210	6		19	630	10		
5	ш	25	680	7		24	540	11		
6	п	30	320	8		29	450	12		
7	к	35	630	9		34	360	13		
8	ш	40	290	10		39	270	14		
9	п	45	440	11		44	180	15		
10	к	50	680	12		49	590	3		
1	п	3	210	13		33	400	4		
2	к	8	710	14		38	670	5		
3	п	13	620	15		43	170	6		
4	к	18	530	3		48	250	7		
5	п	23	440	4		53	580	8		
6	к	28	350	5		58	390	9		
7	п	33	260	6		63	730	10		
8	к	38	760	7		68	360	11		
9	п	43	670	8		73	290	12		
10	к	48	580	9		78	710	13		

* — «к» — косозубая, «п» — прямозубая, «ш» — шевронная передача

17

Таблица 2
(продолжение)

№ схемы	№ варианта	Вид про- долж.*	N _z , кВт	n ₁ , мин ⁻¹	L ₁ , час.	n ₂ , кВт	n ₂ , мин ⁻¹	L ₂ , час.	Исходные данные к проектированию	
									1	2
7	1	к	8	620	11	35	520	5		
	2	ш	14	240	12	40	610	6		
	3	п	22	290	13	45	750	7		
	4	к	28	480	14	50	630	8		
	5	ш	34	150	15	55	400	9		
	6	п	38	710	3	60	520	10		
	7	к	48	260	4	65	490	11		
	8	ш	54	460	5	70	500	12		
	9	п	62	350	6	75	380	13		
	10	к	67	600	7	80	610	14		
8	1	п	6	510	8	7	610	15		
	2	к	11	420	9	12	520	3		
	3	п	16	330	10	17	430	4		
	4	к	21	240	11	22	340	5		
	5	п	26	740	12	27	250	6		
	6	к	31	650	13	32	750	7		
	7	п	36	560	14	37	660	8		
	8	к	41	470	15	42	570	9		
	9	п	46	380	3	47	480	10		
	10	к	51	290	4	52	390	11		

* — «к» — косозубая, «п» — прямозубая, «ш» — шевронная передача

Таблица 2
(окончание)

№ схемы	№ варианта	Вид про- долж.*	n _z , кВт	n ₁ , мин ⁻¹	L ₁ , час.	n ₂ , кВт	n ₂ , мин ⁻¹	L ₂ , час.	Исходные данные к проектированию	
									1	2
11	1	к	5	175	4	75	520	3		
	2	ш	8	79	5	104	154	9		
	3	п	11	204	6	133	7	12		
	4	к	14	295	7	17	62	8		
	5	п	20	187	9	23	116	10		
	6	ш	26	70	11	29	32	145		
	7	к	29,5	195	12	35	199	3		
12	1	п	2,5	75	13	5	150	4		
	2	к	5,5	200	14	104	179	6		
	3	ш	8,5	104	15	122	229	3		
	4	п	15	158	4	18	87	5		
	5	к	18	21	6	21	212	6		
	6	ш	24	141	7	29	91	10		
	7	п	27	95	8	31	216	11		
	8	к	30	220	9	33	170	12		
	9	ш	31	74	6	34	224	13		

Располо-
жение
зубьев

Бортовая
сторона

Борт
сторона

19

Приложение 7

**Значение предела контактной выносливости материала
зубчатых колес σ_{Hlimb} при базовом числе циклов**

Термическая обработка	Твердость поверхностей зубьев	Расчетное значение σ_{Hlimb} , МПа	Коэффициент безопасности S_n	Базовое число циклов N_{ho}
Отжиг, нормализация	HB 187 ± 230	1,8 HB + 65	1,1	$10 \cdot 10^6$
Улучшение	HB 220 ± 309	2 HB + 70	1,1	$15 \div 25 \cdot 10^6$
Объемная закалка	HRC 38 ± 50	18 HRC + 150	1,1	$60 \cdot 10^6$
Поверхностная закалка	HRC 45 ± 55	17 HRC + 200	1,2	$80 \div 100 \cdot 10^6$
Цементация, нитроцементация	HRC 56 ± 63	23 HRC	1,2	$120 \cdot 10^6$
Азотирование	HRC 57 ± 64	1050	1,2	$140 \cdot 10^6$

Примечание. HB и HRC – средневзвешенное значение твердости поверхности зуба.

Приложение 8

**Значение предела изгибной выносливости материала
зубчатых колес σ_{Flimb} при базовом числе циклов $N_{FO} = 4 \cdot 10^6$**

Термическая обработка	Твердость поверхностей зубьев	Расчетное значение σ_{Flimb} , МПа	Коэффициент безопасности S_n	Примечание
Отжиг, нормализация	HB 187 ± 230	1,35 HB + 100	1,75 2,0 – 2,25	Поковка, штамповка, литъе
Улучшение	HB 220 ± 309	1,8 HB	1,75 – 2,0	
Объемная закалка	HRC 38 ± 50	500 ± 600	1,75 – 2,0	Поковка, отливка
Поверхностная закалка	HRC 45 ± 55	500 ± 600	1,75 – 2,1	Штамповка, отливка
Цементация, нитроцементация	HRC 56 ± 63	750 ± 1000	1,7 – 1,9	Прокат, поковка
Азотирование	HRC 57 ± 64 HRC _{серд} 24 ± 40	18 HRC _{серд} + 50	2,0 – 2,25	Прокат, отливка

Примечание. HB и HRC – средневзвешенное значение твердости поверхности или сердцевины зуба.

Приложение 9
Материалы венцов червячных колес

Группа	Материал	Способ отливки	Механические свойства, МПа	
			σ_b	σ_t
I а	БрО10Н1Ф1	Ц	285	165
	БрО10Ф1	К	275	200
I б	БрО5Ц15С5	З	230	140
	БрО5Ц15С5	К	200	90
II а	БрА10Ж4Н4	З	145	80
	БрА10Ж3Мц1,5	Ц	700	460
II б	БрА9Ж3Л	К	650	430
	БрА9Ж3Л	З	550	360
II в	ЛЦ23А6Ж3Мц2	Ц	450	300
	ЛЦ23А6Ж3Мц2	К	530	245
III	СЧ18	К	400	230
	СЧ15	З	425	195
	СЧ18	З	500	330
	СЧ15	З	450	295
	СЧ18	3	400	260
	СЧ15	3	355	—
	СЧ18	3	315	—

Принятые обозначения: Ц – центробежная; К – в кокиль; З – в землю.

Примечания.

1. Материалы разделены на группы по сопротивляемости заеданию.

2. Приведены значения σ_b и σ_t , соответствуют деформации изгиба.

Приложение 10

**Трехфазные асинхронные короткозамкнутые двигатели
серии 4А (по ГОСТ 19523-74)**

Тип двигателя	P, кВт	n, мин ⁻¹	T _{max} /T _{min}
Синхронная частота вращения 3000 об/мин			
4A71B2У3	1,1	2830	
4A80A2У3	1,5	2860	
4A80B2У3	2,2	2860	
4A90L2У3	3,0	2880	
4A100S2У3	4,0	2880	
4A100L2У3	5,5	2910	
4A112M2У3	7,5	2910	
4A132M2У3	11,0	2920	
4A160S2У3	15,0	2910	
4A160M2У3	18,5	2890	
4A180S2У3	22,0	2900	
4A180M2У3	30,0	2900	
4A200M2У3	37,0	2940	
4A200L2У3	45,0	2940	
4A225M2У3	55,0	2940	
4A250S2У3	75,0	2960	
4A250M2У3	90,0	2960	
4A280S2У3	110,0	2960	
4A280M2У3	132,0	2960	
Синхронная частота вращения 1500 об/мин			
4A80A4У3	1,1	1400	
4A80B4У3	1,5	1420	
4A90L4У3	2,2	1430	
4A100S4У3	3,0	1430	
4A100L4У3	4,0	1450	
4A120M4У3	5,5	1450	
4A132S4У3	7,5	1460	
4A132M4У3	11,0	1460	
4A160S4У3	15,0	1460	
4A160M4У3	18,5	1450	
4A180S4У3	22,0	1460	
4A180M4У3	30,0	1460	
4A200M4У3	37,0	1460	
4A200L4У3	45,0	1460	
4A225M4У3	55,0	1460	

27

Тип двигателя	P, кВт	n, мин ⁻¹	T _{max} /T _{min}
Синхронная частота вращения 1000 об/мин			
4A250S4У3	75,0	1470	
4A250M4У3	90,0	1470	
4A280S4У3	110,0	1470	
4A280M4У3	132,0	1470	
Синхронная частота вращения 750 об/мин			
4A80B6У3	1,1	930	
4A90L6У3	1,5	950	
4A100L6У3	2,2	950	
4A112MA6У3	3,0	960	
4A112MB6У3	4,0	960	
4A132S6У3	5,5	970	
4A132M6У3	7,5	970	
4A160S6У3	11,0	970	
4A160M6У3	15,0	970	
4A180M6У3	18,5	970	
4A200M6У3	22,0	970	
4A200L6У3	30,0	980	
4A225M6У3	37,0	980	
4A250S6У3	45,0	980	
4A250M6У3	55,0	980	
4A280S6У3	75,0	980	
4A280M6У3	90,0	980	
Синхронная частота вращения 500 об/мин			
4A90LB8У3	1,1	700	
4A100L8У3	1,5	700	
4A112M8У3	2,2	720	
4A112MB8У3	3,0	720	
4A132S8У3	4,0	730	
4A132M8У3	5,5	730	
4A160S8У3	7,5	725	
4A160M8У3	11,0	725	
4A180M8У3	15,0	730	
4A200M8У3	18,5	730	
4A200L8У3	22,0	735	
4A225M8У3	30,0	735	
4A250S8У3	37,0	735	
4A250M8У3	45,0	740	
4A280S8У3	55,0	740	
4A280M8У3	75,0	740	
4A315S8У3	90,0	740	

СОДЕРЖАНИЕ

Введение.....	3
Требования к оформлению и содержанию курсового проекта.....	3
Методические указания.....	5
Задания к курсовым проектам.....	14
Список литературы.....	20
Приложения.....	21